

Musterlösung zur Übungsklausur vom 12.06.2007

Aufgabe 1

Gegeben ist das Signal $s(t) = \text{rect}(t/2 + 1/2) + \text{rect}(t/2 - 1/2) - \text{rect}(t/2)$

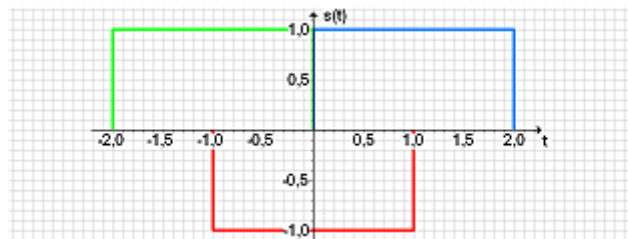
1.1)

Das Signal ist zu skizzieren. Man betrachte die einzelnen Terme des Signals. Es sind 3 Rechtecke, die jeweils gedehnt und verschoben sind.

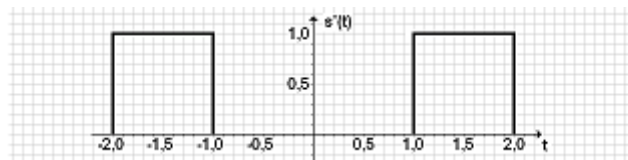
Um die Dehnung und Verschiebung zu bestimmen kann man die Grenzen des Signals betrachten. Das ist bei einem Rechtecksignal $-1/2$ und $1/2$.

- | | | |
|---------|--------------------|-----------------------|
| 1. Term | $t/2 + 1/2 = -1/2$ | daraus folgt $t = -2$ |
| | $t/2 + 1/2 = 1/2$ | daraus folgt $t = 0$ |
| 2. Term | $t/2 - 1/2 = -1/2$ | daraus folgt $t = 0$ |
| | $t/2 - 1/2 = 1/2$ | daraus folgt $t = 2$ |
| 3. Term | $t/2 = -1/2$ | daraus folgt $t = -1$ |
| | $t/2 = 1/2$ | daraus folgt $t = 1$ |

Daraus folgen die 3 Terme:



Zusammengefasst:



Oder auch: $s(t) = \text{rect}(t+1,5) + \text{rect}(t-1,5)$

1.2)

Es soll die Ableitung des Signals bestimmt werden. Die Sprungstellen sind dabei speziell zu betrachten. Dazu wurde in der Vorlesung die verallgemeinerte Differentiation eingeführt.

Skript: $d/dt \varepsilon(t) = \delta(t)$ Gl. 2.30

Die Ableitung $s'(t)$ ergibt sich wie folgt:

$$s'(t) = \delta(t+2) - \delta(t+1) + \delta(t-1) - \delta(t-2)$$

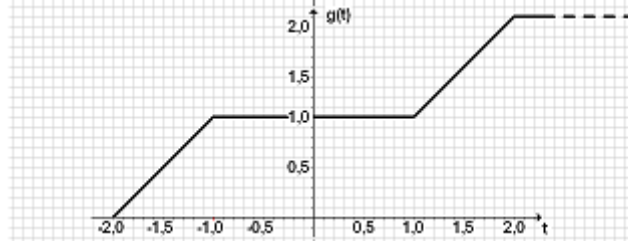
Rechnerisch:

$$\begin{aligned} s(t) &= \text{rect}(t+1,5) + \text{rect}(t-1,5) \\ s(t) &= \varepsilon(t+2) - \varepsilon(t+1) + \varepsilon(t-1) - \varepsilon(t-2) \end{aligned}$$

also $s'(t) = \delta(t+2) - \delta(t+1) + \delta(t-1) - \delta(t-2)$

1.3)

Nun ist $g(t) = s(t) * \varepsilon(t)$ zu skizzieren. $\varepsilon(t)$ wirkt wie ein Integrator!



1.4)

Es ist $h(t)$ eines LTI-Systems zu bestimmen! Am Ausgang soll $s(t)$ erscheinen, wenn am Eingang $\text{rect}(t/2)$ angelegt wird.

d.h.: $s(t) = \text{rect}(t/2) * h(t)$

$s(t)$ eingesetzt: $\text{rect}(t/2 + 1/2) + \text{rect}(t/2 - 1/2) - \text{rect}(t/2) = \text{rect}(t/2) * h(t)$

Verschiebung

herausziehen: $\text{rect}(t/2) * \delta(t+1) + \text{rect}(t/2) * \delta(t-1) - \text{rect}(t/2) * \delta(t) = \text{rect}(t/2) * h(t)$

zusammenfassen: $\text{rect}(t/2) * [\delta(t+1) + \delta(t-1) - \delta(t)] = \text{rect}(t/2) * h(t)$

VERGLEICHEN: $\text{rect}(t/2) * [\delta(t+1) + \delta(t-1) - \delta(t)] = \text{rect}(t/2) * h(t)$

1.5)

Es soll $s(t)$ mit $\text{rect}(t/2)$ gefaltet werden. Mit der Schreibweise aus 1.4 für das Signal folgt:

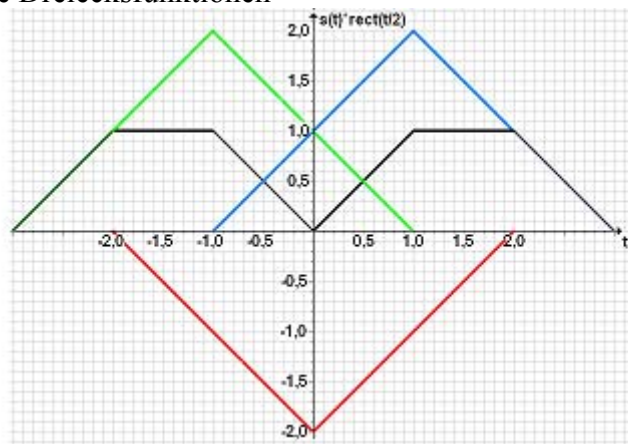
$$s(t) = \text{rect}(t/2) * [\delta(t+1) + \delta(t-1) - \delta(t)]$$

$$s(t) * \text{rect}(t/2) = \text{rect}(t/2) * [\delta(t+1) + \delta(t-1) - \delta(t)] * \text{rect}(t/2)$$

$$s(t) * \text{rect}(t/2) = \text{rect}(t/2) * \text{rect}(t/2) * [\delta(t+1) + \delta(t-1) - \delta(t)]$$

$$s(t) * \text{rect}(t/2) = 2 \Lambda(t/2) * [\delta(t+1) + \delta(t-1) - \delta(t)]$$

Dies sind 3 verschobene Dreiecksfunktionen



1.6)

Ist das System kausal?

Nein, weil eine Antwort schon vor dem Signal eintreten kann:

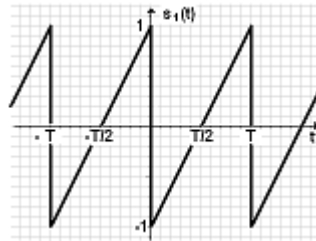
$$h_1(t) \neq 0 \text{ für } t < 0$$

Ist das System stabil?

Ja, weil $h_1(t)$ endlich und begrenzt ist: $\int_{-\infty}^{+\infty} |h_1(t)| dt = 2 < \infty$

Aufgabe 2

Gegeben ist ein periodisches Signal $s_1(t)$



2.1)

Die Symmetrie-Eigenschaften von $s_1(t)$:

Gerade Funktionen (Achsensymmetrie)

Bedingung dafür : $s(t) = s(-t) \rightarrow$ ist nicht erfüllt.

Ungerade Funktionen (Punktsymmetrie zum Ursprung)

Bedingung dafür ist : $s(t) = -s(-t) \rightarrow$ ist erfüllt!

Die Funktion ist ungerade.

Vollsymmetrie

Bedingung dafür ist : $s(t) = -s(t+T/2) \rightarrow$ ist nicht erfüllt.

Der Gleichanteil = c_0 ?

Eine ungerade Funktion hat keinen Gleichanteil. Also: $c_0 = 0$.

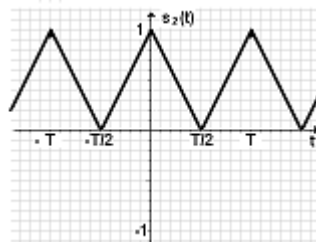
Die Bedeutung für die Fourier-Reihen-Koeffizienten a_k und b_k .

Es gilt: $c_k = a_k + j b_k$

Bei ungeraden Funktionen hat c_k nur einen Imaginärteil, somit folgt auch $a_k = 0$;

2.2)

Die Funktion $s_2(t) = |s_1(t)|$ ist gleichgerichtet!



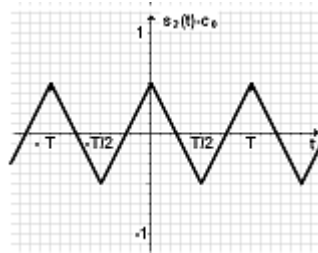
Den Gleichanteil kann man hier ablesen werden, oder über eine Periode integriert werden.

$$C_0 = \int_0^T s_2(t) dt = 1/2$$

2.3)

Erneut die Betrachtung der Symmetrie! Einmal mit und einmal ohne Gleichanteil!

Man sieht nun, die **Funktion ist gerade!** Auch ohne Gleichanteil, bleibt sie gerade! Analog zu Teil 2.1 sind alle $\mathbf{b}_k = \mathbf{0}$!



Und nun ist die **Funktion vollsymmetrisch.** $f_2(t) = s_2(t) - c_0$; $f_2(t) = -f_2(t+T/2)$
Daraus folgt alle geraden $\mathbf{a}_{2k} = \mathbf{0}$!

2.4)

Bestimmung von a_k und b_k - Aus der Formelsammlung:

$$\begin{aligned} \mathbf{c}_k &= 1/T \int_{-T/2}^{T/2} s_2(t) e^{-jk\omega_0 t} dt \\ &= 1/T \int_{-T/2}^{T/2} s_2(t) [\cos(k\omega_0 t) - j \sin(k\omega_0 t)] dt \\ &= 1/T \int_{-T/2}^{T/2} s_2(t) \cos(k\omega_0 t) dt - j \int_{-T/2}^{T/2} s_2(t) \sin(k\omega_0 t) dt = \mathbf{a}_k + j\mathbf{b}_k \end{aligned}$$

mit $b_k=0$ folgt

$$\mathbf{c}_k = \mathbf{a}_k = 1/T \int_{-T/2}^{T/2} s_2(t) \cos(k\omega_0 t) dt$$

Die Funktion achsensymmetrisch – sowohl $s(t)$ als auch $\cos(\dots)$!

$$\begin{aligned} \mathbf{a}_k &= 2/T \int_0^{T/2} (1-t/T/2) \cos(k\omega_0 t) dt \\ \mathbf{a}_k &= 2/T \int_0^{T/2} \cos(k\omega_0 t) dt - 4/T^2 \int_0^{T/2} t \cos(k\omega_0 t) dt \quad \omega_0 = 2\pi/T \\ \mathbf{a}_k &= 2/T \frac{1}{k\omega_0} \sin(k\omega_0 t) \Big|_0^{T/2} - 4/T^2 \left[\frac{1}{(k\omega_0)^2} \cos(k\omega_0 t) + \frac{1}{k\omega_0} t \sin(k\omega_0 t) \right] \Big|_0^{T/2} \\ \mathbf{a}_k &= 0 - 4/T^2 \left[\frac{1}{(k\omega_0)^2} \cos(k\pi) + \frac{1}{k\omega_0} T/2 \sin(k\pi) - \frac{1}{(k\omega_0)^2} \cos(0) - \frac{1}{k\omega_0} 0 \sin(0) \right] \\ \mathbf{a}_k &= -4/T^2 \left[\frac{1}{(k\omega_0)^2} \cos(k\pi) + 0 - \frac{1}{(k\omega_0)^2} 1 - 0 \right] \\ \mathbf{a}_k &= -4/T^2 k^2 \omega_0^2 \left[\cos(k\pi) - 1 \right] \\ \mathbf{a}_k &= \mathbf{1/k^2 \pi^2 (1 - (-1)^k)} \end{aligned}$$

2.5)

mit $c_k = a_k + j b_k$ folgt $\mathbf{c}_k = \mathbf{a}_k = \mathbf{1/k^2 \pi^2 (1 - (-1)^k)}$

Aufgabe 3

3.1)

Die Aufgabe ist es aus $s(t) = 1/T_1 \text{rect}(t/T_1)$ das Fourier-Spektrum $S(j\omega)$ zu bestimmen:

$$S(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$S(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} 1/T_1 \text{rect}(t/T_1) e^{-j\omega t} dt$$

$$S(j\omega) = \int_{-T_1/2}^{T_1/2} 1/T_1 e^{-j\omega t} dt$$

$$S(j\omega) = \left[1/-j\omega T_1 e^{-j\omega t} \right]_{-T_1/2}^{T_1/2}$$

$$S(j\omega) = 1/-j\omega T_1 [e^{-j\omega T_1/2} - e^{+j\omega T_1/2}]$$

$$S(j\omega) = 2/\omega T_1 [- e^{-j\omega T_1/2} + e^{+j\omega T_1/2}]/2j$$

$$S(j\omega) = 2/\omega T_1 \sin(\omega T_1/2) = \mathbf{si(\omega T_1/2)}$$

3.2)

Nun sind wieder die Fourier-Reihen-Koeffizienten zu bestimmen von: $\delta_{T_2}(t) = \sum \delta(t-nT_2)$

Das Signal ist eine unendliche Folge von Dirac-Impulsen im Abstand T_2 !

Damit haben wir ein periodisches Signal mit der Periodenlänge T_2 !

Das Integral:

$$d_k = 1/T_2 \int_{-T_2/2}^{T_2/2} \delta_{T_2}(t) e^{jk\omega t} dt = 1/T_2 \int_{-T_2/2}^{T_2/2} \sum \delta(t-nT_2) e^{jk\omega t} dt$$

In den Integrationsgrenzen $-T_2/2$ bis $+T_2/2$ bleibt nur ein Dirac-Impuls $\delta(t)$ stehen!

$$\text{also: } d_k = 1/T_2 \int_{-T_2/2}^{T_2/2} \delta(t) e^{jk\omega t} dt$$

Die Siebeigenschaft des Dirac-Impuls nutzen! Gl 2.31

Es ist noch der Funktionswert zu betrachten, an der Stelle, an der der Dirac Null wird!

$$\text{damit ist: } d_k = 1/T_2 \int_{-T_2/2}^{T_2/2} \delta(t-0) e^{jk\omega 0} dt = 1/T_2 \int_{-T_2/2}^{T_2/2} \delta(t) 1 dt$$

$$= 1/T_2 - \text{die Fläche des Dirac genau 1 ist!}$$

3.3)

Es ist $S_p(j\omega)$ zu bestimmen, wobei gilt: $S_p(t) = s(t) * \delta_{T_2}(t)$

$$\begin{aligned} \text{also } S_p(j\omega) &= s(j\omega) \delta_{T_2}(j\omega) \\ &= \text{si}(\omega T_1/2) \frac{2\pi}{T_2} \sum \delta(\omega - 2k\pi/T_2) \\ &= \frac{2\pi}{T_2} \sum \text{si}(\omega T_1/2) \delta(\omega - 2k\pi/T_2) \end{aligned}$$

Es müssen nur die Funktionswerte betrachtet werden, an denen ein Dirac-Impuls existiert.

Also bei $\omega - 2k\pi/T_2 = 0$ mit $\omega_0 = 2\pi/T_2$

$$= \frac{2\pi}{T_2} \sum \text{si}(k\omega_0 T_1/2) \delta(\omega - k\omega_0)$$

Zur Bestimmung der c_k die Formelsammlung heranziehen!

$$\text{Dort steht: } S(j\omega) = 2\pi \sum c_k \delta(\omega - k\omega_0)$$

$$\text{Durch Vergleich folgt: } c_k = 1/T_2 \text{si}(k\omega_0 T_1/2) = 1/T_2 \text{si}(T_1/T_2 \pi k)$$

3.4)

Der Gleichanteil ist $c_0!$ $\rightarrow c_0 = T_2$

3.5)

Es ist nun $T_1 = T_2/2$

$$\begin{aligned} \omega_0 &= 2\pi/T_2 \\ \omega_g &= 3\pi/T_2 \end{aligned}$$

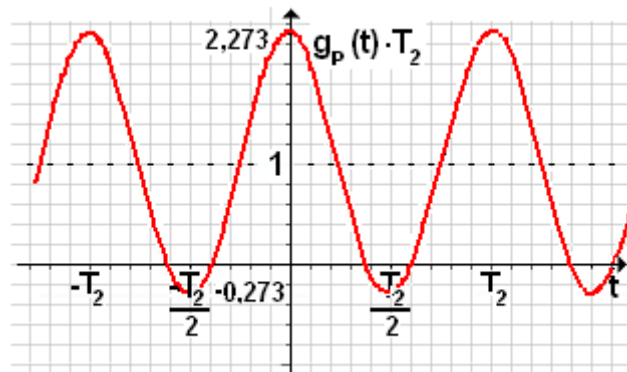
Daraus folgt, dass nur $k=0$, $k=-1$ und $k=1$ übrig bleiben.

$$\begin{aligned} c_k &= 1/T_2 \text{si}(T_1/T_2 \pi k) \\ c_{-1} &= 1/T_2 \text{si}(-\pi/2) \\ c_{+1} &= 1/T_2 \text{si}(+\pi/2) \\ c_0 &= 1/T_2 \text{si}(0) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} G_p(j\omega) &= 2\pi \sum c_k \delta(\omega - k\omega_0) \quad k = \{-1; 0; 1\} \\ &= 1/T_2 \cdot 2\pi [\delta(\omega) + \text{si}(\pi/2) \delta(\omega - \omega_0) + \text{si}(\pi/2) \delta(\omega + \omega_0)] \\ &= 1/T_2 \cdot 2\pi [\delta(\omega) + \text{si}(\pi/2) (\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0))] \\ &= 1/T_2 [2\pi \delta(\omega) + 2\pi \text{si}(\pi/2) (\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0))] \end{aligned}$$

mit $\text{si}(\pi/2) = 2/\pi$

$$\begin{aligned} g_p(t) &= 1/T_2 [e^{j0t} + 2 \text{si}(\pi/2) \cos(\omega_0 t)] \\ g_p(t) &= 1/T_2 + 2 \cdot 1/T_2 \cdot 2/\pi \cos(\omega_0 t) = 1/T_2 + 4/T_2 \pi \cos(\omega_0 t) \\ &= 1/T_2 + 2 \cdot 1/T_2 \cdot 2/\pi \cos(\omega_0 t) = 1/T_2 + 4/T_2 \pi \cos(2\pi/T_2 t) \end{aligned}$$

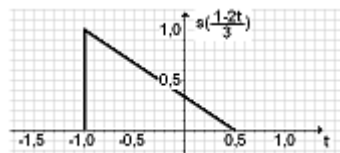


Aufgabe 4

4.1)

Bestimmung der Dehnung und der Verschiebung durch ermitteln der Grenzen:

$$\begin{aligned} (1-2t)/3 = 0 & \quad \text{daraus folgt } t = \frac{1}{2} \\ (1-2t)/3 = 1 & \quad \text{daraus folgt } t = -1 \end{aligned}$$



4.2)

Es soll bestimmt werden, ob ein System, welches auf $s(t)$ mit $g(t) = s(1-2t)$ reagiert linear und zeitinvariant ist!

Nach Definition im Skript ist ein System linear wenn gilt:

$$\text{Tr}\{ \sum a_i s_i(t) \} = \sum a_i \text{Tr}\{ s_i(t) \} = \sum a_i g(t) \quad \text{Gl.2.7}$$

Eingesetzt: $\text{Tr}\{ \sum a_i s_i(t) \} = \sum a_i s(1-2t) = \sum a_i g(t)$ **LINEAR!**

Nach Definition ist ein System zeitinvariant wenn gilt:

$$\text{Tr}\{ s(t-t_0) \} = g(t-t_0) \quad \text{Gl.2.8}$$

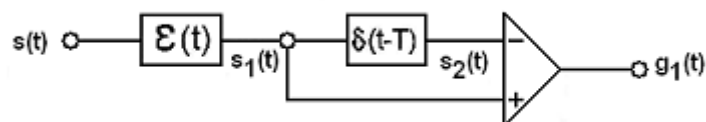
Eingesetzt: $\text{Tr}\{ s(t-t_0) \} = s(1-2t-t_0)$

Aber: $g(t-t_0) = s(1-2(t-t_0)) = s(1-2t-2t_0)$ **NICHT ZEITINVARIANT!**

4.3)

Jetzt haben wir ein Blockschaltbild gegeben.

Es ist die Impulsantwort $h(t)$ des Gesamtsystems zu ermitteln!



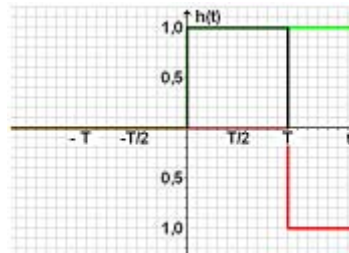
Die Impulsantwort des Systems ergibt sich zu:

$$g_1(t) = s_1(t) - s_2(t)$$

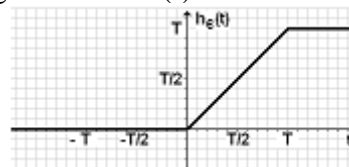
mit: $s_1(t)$ ist $s(t)$ gefaltet mit $\varepsilon(t)$ $\rightarrow s_1(t) = s(t) * \varepsilon(t)$
 und: $s_2(t)$ ist $s_1(t)$ gefaltet mit $\delta(t-T)$ $\rightarrow s_2(t) = s_1(t) * \delta(t-T)$

ergibt sich:

$$\begin{aligned}
 g_1(t) &= s_1(t) - s_1(t) * \delta(t-T) \\
 &= s(t) * \varepsilon(t) - s(t) * \varepsilon(t) * \delta(t-T) \\
 &= s(t) * [\varepsilon(t) - \varepsilon(t-T)] \\
 &= s(t) * \text{rect}(t-T/2) \\
 &= s(t) * h(t) \qquad \rightarrow h(t) \text{ ablesen: } \mathbf{h(t) = \varepsilon(t) - \varepsilon(t-T)}
 \end{aligned}$$



Die Sprungantwort $h_\varepsilon(t)$ ist die Integration von $h(t)$!



Das Ergebnis: $h_\varepsilon(t) = \begin{cases} 0 & \text{für } t < 0 \\ t & \text{für } 0 < t < T \\ T & \text{für } t > T \end{cases}$

oder $\mathbf{h_\varepsilon(t) = t \varepsilon(t) - (t-T) \varepsilon(t-T)}$

4.4)

Zum Bestimmen des Faltungsintegral muss eine Fallunterscheidung gemacht werden! Das Integral geht dabei immer über die Funktion t – zu beachten sind sie verschiedenen Abschnitte und Integrationsgrenzen!

$$g_1(t) = \int_{-\infty}^{\infty} s(\tau) h(t-\tau) d\tau$$

Für $T \geq 1$

zum Zeitpunkt

$g_1(t) = 0$ für $t < 0$

$g_1(t) = \int_0^t \tau d\tau$ $0 < t < 1$

$g_1(t) = \frac{1}{2} \tau^2 \Big|_0^t = \frac{1}{2} t^2$

$g_1(t) = 0,5$ $1 < t < T$

$$g_i(t) = \int_{t-T}^1 \tau \, d\tau \quad \mathbf{T < t < 1+T}$$

$$g_i(t) = \left. \frac{1}{2} \tau^2 \right|_{t-T}^1 = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} t^2 - \frac{1}{2} T^2 + tT$$

$$g_i(t) = 0 \quad \mathbf{1+T < t}$$

Für $T < 1$

zum Zeitpunkt

$$g_i(t) = 0 \text{ für } \mathbf{t < 0}$$

$$g_i(t) = \int_0^t \tau \, d\tau \quad \mathbf{0 < t < T}$$

$$g_i(t) = \left. \frac{1}{2} \tau^2 \right|_0^t = \frac{1}{2} t^2$$

$$g_i(t) = \int_{t-T}^t \tau \, d\tau \quad \mathbf{T < t < 1}$$

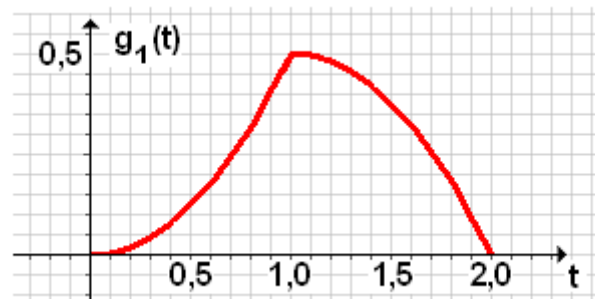
$$g_i(t) = \left. \frac{1}{2} \tau^2 \right|_{t-T}^t = -\frac{1}{2} T^2 + tT$$

$$g_i(t) = \int_{t-T}^1 \tau \, d\tau \quad \mathbf{1 < t < 1+T}$$

$$g_i(t) = \left. \frac{1}{2} \tau^2 \right|_{t-T}^1 = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} t^2 - \frac{1}{2} T^2 + tT$$

$$g_i(t) = 0 \quad \mathbf{1+T < t}$$

Skizze (für $T=1$)



4.5)

Die Fläche (für T=1)

$$\begin{aligned}
A &= \int_0^2 g_1(t) dt \\
&= \int_0^1 \frac{1}{2} t^2 dt + \int_1^2 \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{2} t^2 - \frac{1}{2} T^2 + tT \right) dt \\
&= \frac{1}{6} t^3 \Big|_0^1 + \left[\frac{1}{2} t - \frac{1}{6} t^3 - \frac{1}{2} T^2 t + \frac{1}{2} t^2 T \right]_1^2 \\
&= \frac{1}{6} + \left[\frac{1}{2} \cdot 2 - \frac{1}{6} \cdot 8 - \frac{1}{2} \cdot 2 + \frac{1}{2} \cdot 4 \right] - \left[\frac{1}{2} \cdot 1 - \frac{1}{6} \cdot 1 - \frac{1}{2} \cdot 2 + \frac{1}{2} \cdot 1 \right] \\
&= \frac{1}{6} + \left[1 - \frac{4}{3} - 1 + 2 \right] - \left[-\frac{1}{2} + \frac{1}{6} - 1 + \frac{1}{2} \right] \\
&= -1 + 2 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2}
\end{aligned}$$

Aufgabe 5

Gegeben sind die Polstellen s_p und Nullstellen s_N sowie ein linearer Verstärkungsfaktor F_0 . Die Polstellen sind als Kreuze und die Nullstellen als Kreise in der Skizze angegeben.

5.1)

Es soll $F(s)$ bestimmt werden!

Nach Gleichung 5.17 aus dem Skript können wir die Funktion $F(s)$, deren Null- und Polstellen angegeben wie folgt schreiben:

$$F(s) = F_0 \frac{\prod (s-s_N)}{\prod (s-s_p)}$$

Eine Nullstelle ist bei $s_N=0$

Polstellen sind bei $s_{p1} = -2$, $s_{p2} = -1+j$ und $s_{p3} = -1-j$

$$\text{Eingesetzt ergibt sich: } F(s) = \frac{2(s-0)}{(s-(-2))(s-(-1+j))(s-(-1-j))}$$

$$\text{Zusammengefasst: } F(s) = \frac{2s}{(s+2)(s+1-j)(s+1+j)}$$

$$\text{oder auch: } F(s) = \frac{2s}{(s+2)((s+1)^2 + 1)}$$

5.2)

Gesucht ist eine Partialbruchzerlegung:

$$\text{Allgemeine Form: } F(s) = A_0 + \sum (A_p/(s-s_p)) \quad (\text{Skript: Gl.5.35})$$

$$\text{In unserem Falle: } F(s) = A_0 + A_1/(s+2) + A_2/(s+1-j) + A_3/(s+1+j)$$

Grenzwertbetrachtung zur Bestimmung der Unbekannten:

$$A_0 = \lim_{s \rightarrow \infty} F(s)$$

$$A_1 = \lim_{s \rightarrow s_{p1}} F(s) \cdot (s - s_{p1}) \quad \text{u.s.w.}$$

daraus folgt:

$$A_0 = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{2s}{(s+2)(s+1-j)(s+1+j)} = 0$$

$$A_1 = \lim_{s \rightarrow -2} F(s) \cdot (s+2)$$

$$A_1 = \lim_{s \rightarrow -2} \frac{2s}{(s+1-j)(s+1+j)} = \frac{2(-2)}{(-1+j)(-1-j)} = \frac{-4}{1+1} = -2$$

$$A_2 = \lim_{s \rightarrow -1+j} F(s) \cdot (s+1-j)$$

$$A_2 = \lim_{s \rightarrow -1+j} \frac{2s}{(s+2)(s+1+j)} = \frac{2(-1+j)}{(1+j)(2j)} = \frac{2(-1+j)}{2(1-j)} = 1$$

$$A_3 = \lim_{s \rightarrow -1-j} F(s) \cdot (s+1+j)$$

$$A_3 = \lim_{s \rightarrow -1-j} \frac{2s}{(s+2)(s+1-j)} = \frac{2(-1-j)}{(1-j)(-2j)} = \frac{2(-1-j)}{2(-1-j)} = 1$$

ALSO

$$\begin{aligned} F(s) &= -2/(s+2) + 1/(s+1-j) + 1/(s+1+j) = -2/(s+2) + (s+1+j + s+1-j) / ((s+1)^2 + 1) \\ &= -2/(s+2) + (2s+2) / ((s+1)^2 + 1) = 2 [-1/(s+2) + (s+1)/((s+1)^2 + 1)] \end{aligned}$$

5.3)

Rücktransformation nach $f(t)$ mit der Formelsammlung:

Konvergenzbereich $\text{Re}\{s\} > -1$ also auch $\text{Re}\{s\} > 0$

$$\text{Ablezen: } \mathbf{f(t)} = 2 [e^{-2t} \varepsilon(t) + e^{-t} \cos(t) \varepsilon(t)] = 2 \varepsilon(t) (e^{-t} \cos(t) - e^{-2t})$$

5.4)

Es wird nun betrachtet: $h(t) = \sin(\pi t) \text{rect}((t-1)/2)$

Es ist die Übertragungsfunktion $H(s)$ zu berechnen. Die finden wir nun nicht direkt in der Formelsammlung, aber eine ähnliche Funktion mit $\varepsilon(t)$. Also zerlegen wir die Funktion in:

$$h(t) = \sin(\pi t) \varepsilon(t) - \sin(\pi(t-2)) \varepsilon(t-2) \rightarrow \mathbf{H(s) = \pi/(s^2 + \pi^2) (1 - e^{-2s})}$$

Oder mit integrieren:

$$H(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-st} dt$$

$$H(s) = \int_{-\infty}^{\infty} \sin(\pi t) \text{rect}((t-1)/2) e^{-st} dt \quad \text{Das rect-Signal erstreckt sich von 0 bis 2!}$$

$$H(s) = \int_0^2 \sin(\pi t) e^{-st} dt$$

$$H(s) = e^{-st} / (s^2 + \pi^2) (-s \sin(\pi t) - \pi \cos(\pi t)) \Big|_0^2$$

$$H(s) = e^{-2s} / (s^2 + \pi^2) (-s \sin(2\pi) - \pi \cos(2\pi)) - e^{-0s} / (s^2 + \pi^2) (-s \sin(0\pi) - \pi \cos(0\pi))$$

$$H(s) = e^{-2s} / (s^2 + \pi^2) (0 - \pi) - e^{-0s} / (s^2 + \pi^2) (0 - \pi)$$

$$H(s) = e^{-2s} / (s^2 + \pi^2) (-\pi) + 1 / (s^2 + \pi^2) (\pi)$$

$$\mathbf{H(s) = \pi/(s^2 + \pi^2) (1 - e^{-2s})}$$

5.5)

Die Pole und Nullstellen sind zu skizzieren!

Für die Pole muss der Nenner Null werden! Also: $s^2 + \pi^2 = 0$!

Für die Nullstellen muss $H(s)$ Null werden! Also: $1 - e^{2s} = 0$ oder $1 = e^{2s}$ oder $e^{2(\sigma+j\omega)} = 1$

$\rightarrow \sigma = 0$ und $\omega = 0, \pm \pi, \pm 2\pi, \dots$

Die gesamte imaginäre Achse ist von Nullstellen gesäumt. Die Pole werden sie von den Nullstellen aufgehoben. Die gesamte Ebene ist Konvergenzgebiet!

